

Stäbe veränderlichen Querschnitts

Stäbe mit linear veränderlicher Höhe werden zur besseren Materialausnutzung bei veränderlichen Schnittgrößenverläufen eingesetzt.

Die Querschnittsänderung kann bei FE-Berechnungen durch ein eigenes Element mit angepasster Steifigkeitsmatrix oder durch einen Stufenträger aus mehreren prismatischen Elementen berücksichtigt werden.

Grundlagen

Hinreichende Beschreibung der Geometrie einer Voute durch die Parameter:

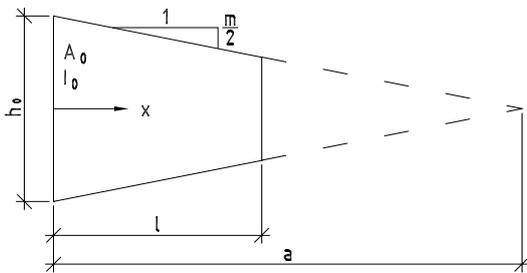


Abb. 1: Geometrie einer Voute

Folgende Parameter werden abkürzend eingeführt:

$$a = -\frac{h_0}{m} \quad \alpha = -\frac{l}{a} \quad \eta = (1 + \beta) \ln \beta - 2\alpha$$

$$\beta = 1 + \alpha \quad \mu = \frac{1}{\beta} = \frac{h_a}{h_b}$$

Programmierung eines Voutenelementes

Mit Hilfe der sich aus den exakten Formfunktionen ergebenden Steifigkeitsmatrix und dem zugehörigen Elementlastvektor für linear veränderliche Normal- und Querlast wurde für FEAP ein Voutenelement programmiert.

$$K = \begin{pmatrix} EA_0 \frac{\alpha}{l \ln \beta} & 0 & 0 & -EA_0 \frac{\alpha}{l \ln \beta} & 0 & 0 \\ 0 & EI_0 \frac{\alpha^3(1+\beta)}{\beta \eta} & -EI_0 \frac{\alpha^3}{\beta \eta} & 0 & -EI_0 \frac{\alpha^3(1+\beta)}{\beta \eta} & -EI_0 \frac{\alpha^3 \beta}{\beta \eta} \\ 0 & -EI_0 \frac{\alpha^3}{\beta \eta} & EI_0 \frac{2\beta^3 \ln \beta - \alpha(7+3\alpha)}{\beta \eta} & 0 & EI_0 \frac{\alpha^3}{\beta \eta} & -EI_0 \frac{\beta [8\beta \ln \beta - \alpha(2+\alpha)]}{\beta \eta} \\ -EA_0 \frac{\alpha}{l \ln \beta} & 0 & 0 & EA_0 \frac{\alpha}{l \ln \beta} & 0 & 0 \\ 0 & -EI_0 \frac{\alpha^3(1+\beta)}{\beta \eta} & EI_0 \frac{\alpha^3}{\beta \eta} & 0 & EI_0 \frac{\alpha^3(1+\beta)}{\beta \eta} & EI_0 \frac{\alpha^3 \beta}{\beta \eta} \\ 0 & -EI_0 \frac{\alpha^3 \beta}{\beta \eta} & -EI_0 \frac{\beta [2\beta \ln \beta - \alpha(2+\alpha)]}{\beta \eta} & 0 & EI_0 \frac{\alpha^3 \beta}{\beta \eta} & EI_0 \frac{\beta^2 [2\beta \ln \beta - \alpha(2+\alpha)]}{\beta \eta} \end{pmatrix}$$

Vergleich mit Näherungslösungen

Diskretisierung der Voute als Stufenträger aus prismatischen Elementen mit Querschnittswerten eines Vergleichsquerschnitts (Index v). Bestimmung des relativen Fehlers

$$r_{ik} = \left(1 - \frac{k_{v,ik}}{k_{ik}}\right) \cdot 100 \quad \text{in \%}$$

in den einzelnen Steifigkeiten des „Ersatzelements“ in Abhängigkeit vom Konizitätsparameter μ .

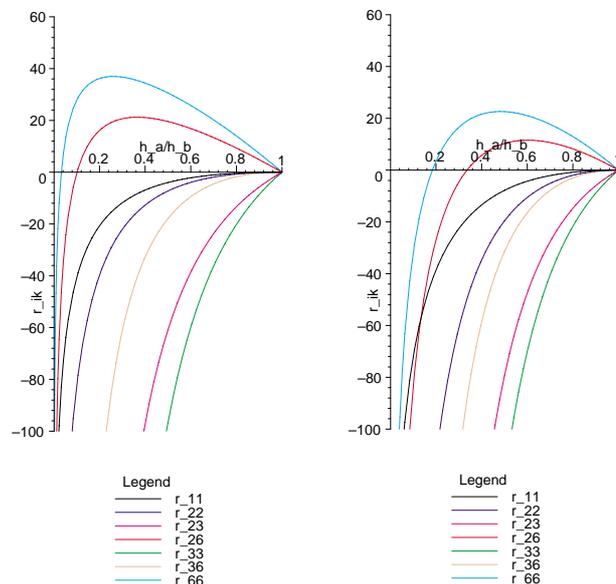


Abb. 2: Vergleichsquerschnitt durch Elementmitte

Abb. 3: Vergleichsquerschnitt durch Elementschwerpunkt

Entsprechende Fehlerdiagramme sind auch für den die Koeffizienten des Elementlastvektors verfügbar.

Empfehlungen für die Praxis

Fehler r_{ik} hängen allein von μ ab!

⇒ Fehler gleicher Größenordnung über die gesamte Voute sind nur durch einheitliches μ erreichbar!

Über den Träger veränderliche Elementlängen

$$l_i = \left(\frac{\sqrt[n]{\mu^{n-1}}}{\mu}\right)^{i-1} \frac{\mu}{1-\mu} \left(\frac{\sqrt[n]{\mu^{n-1}}}{\mu} - 1\right) l$$

bei n Elementen halten die relativen Fehler konstant, insgesamt wird die Qualität der Näherung optimiert. Anhand einiger Parameterstudien wurde die Effektivität dieser Forderung überprüft.